

附件

深圳市建筑机器人产品目录（第一批）

序号	机器人类型	主要功能特点	产品案例		
			产品名称	申报单位	应用项目（部分代表项目）
1	室内墙面喷涂机器人	室内墙面喷涂机器人可完成室内墙面、顶面等部位表面腻子、涂料的自动化喷涂作业，部分机器人兼具墙面处理功能。机器人通过搭载机械臂与喷枪，基于三维视觉、激光雷达、定位导航等技术，具备自动路径规划与自主避障能力；可精准适应多样构造，实现连续、稳定的喷涂作业。	大方墙面处理机器人（6m） （腻子打磨、刮腻子、涂料喷涂）	深圳大方智能科技有限公司	深圳自然博物馆项目、深圳皇岗海关大楼项目、中山大学深圳医院附属大楼项目
2			乳胶漆喷涂机器人（3.3m）LQ-L001-330、 腻子乳胶漆喷涂机器人（3.3m）LQ-P003-330	深圳领鹊科技有限公司	连云港冠豪名苑住宅项目、南京海纳春江住宅项目、新加坡大巴窑政府组屋 N4C30 智能改造项目
3			建筑智能喷涂机器人（涂料）	中建八局南方建设有限公司	深圳建筑产业生态智谷总部基地项目、遵义徐家寨酒库区建设项目、广西电网公司电力调度控制中心功能用房和应急指挥中心项目
4			室内喷涂机器人 NP320（涂料）、室内喷涂机器人 NP320 Pro（腻子/涂料）	深圳博匠机器人有限公司	河北榆构科创中心办公楼项目、佛山顺德博悦湾项目、香港青衣路青康路北房屋署公营房屋项目
5	室内墙面抹灰机器人	室内墙面抹灰机器人可完成砂浆上墙、抹平、压实、收光等作业。机器人通过搭载机械臂与抹头，基于三维视觉、激光雷达、定位导航等技术，具备自动路径规划与自主避障能力；连续泵送及均匀抹灰，抹灰作业一次成型，自动修正刮平轨迹。	蔚建智能抹灰机器人 PMC-6000iC	上海蔚建科技有限公司	深圳英泰工业中心城市更新单元规划学校项目、深圳宝龙生物医药创新生态园二期项目、苏州独墅湖医院二期工程项目
6	墙面腻子打磨机器人	腻子打磨机器人可完成大面积墙面腻子均匀打磨作业。机器人通过搭载机械臂与磨盘，内置精密接触力调整装置，结合智能传感器、柔性力控系统、轨迹校准系统等，具备智能恒力控制、自动导航与路径规划、自动吸尘集尘等功能。	腻子打磨机器人 3200	深圳博匠机器人有限公司	中建海龙珠海生产基地项目、佛山凤桐花园项目、新加坡中国建筑（南洋）发展有限公司侨乡员工公寓项目
7	地面整平机器人	地面整平机器人可全自动或通过人机协作完成混凝土整平作业。机器人应用双自由度自适应系统、高精度激光测量和实时控制、智能运动控制算法等技术，具备数据统计、故障报警、云数据管理等功能，实现混凝土初凝前的提浆、振捣、整平、收面和控制标高等一体化作业。	地面整平机器人 1500/2500 系列	深圳博匠机器人有限公司	深圳半导体与先进制造业产业园项目、中山鑫轩智慧消防项目、河南科技大学肿瘤医院建设项目
8	地坪研磨机器人	地坪研磨机器人可自动完成大面积地坪打磨作业。机器人通过搭载多级磨盘系统，应用激光雷达扫描、压力传感等技术，具备路径自动规划导航、多机协同、混合出料、精准布料、自主避障、自动收放线、自动吸尘、数据监控等功能。可适应混凝土浮浆、旧环氧层等不同地面材质，实现地面找平、粗磨、精磨及表面拉毛。	地坪研磨机器人 850 Max	深圳博匠机器人有限公司	深圳万丈坡保障性住房项目、南充西华师范大学建设项目、马来西亚吉隆坡滨湖城项目
9			地坪研磨机器人 LQ-F001	深圳领鹊科技有限公司	南京工业大学科技园地下车库固化地坪项目、南京天印山医院地库人防区固化地坪项目

序号	机器人类型	主要功能特点	产品案例		
			产品名称	申报单位	应用项目（部分代表项目）
10	地坪漆涂敷机器人	地坪漆涂敷机器人可完成大面积地坪漆（底漆、中涂、面漆）的连续涂敷作业。机器人通过集成机械臂与泵料系统，结合自动驾驶导航和智能控制算法技术，具备智能路径规划、动态避障、涂料稳定输送、精准布料、均匀涂敷、作业动态监控等功能。部分机器人还整合研磨、吸尘等辅助功能，形成闭环作业。	地坪漆涂敷机器人 3000A	深圳博匠机器人有限公司	深圳坪山沙湖保障性租赁住房项目、深圳光明区档案综合服务中心建设项目
11	地砖铺贴机器人	地砖铺贴机器人可完成地面抓砖铺砖作业。机器人通过集成机械臂和智能系统，可自动规划路径、自动避障，支持远程操控与实时监控；采用激光与视觉导航，实现高精度定位，降低砖缝对齐误差，保证地面平整度；通过多传感器融合的信息处理和控制系统，降低铺贴空鼓率；具备自动刮浆能力，确保砂浆厚度。	地砖铺贴机器人 LQ-T002	深圳领鹊科技有限公司	南京都会紫金住宅项目、新加坡 Queensway 项目
12			地砖铺贴机器人 P900	湃特纳（东莞）机器人科技有限责任公司	深圳桃花源学校项目、广州白云机场 T3 航站楼项目、佛山博悦湾项目
13	墙板安装机器人	墙板安装机器人可实现在单人操控下快速完成大型墙板的取板、立板与精准拼装作业。机器人通过搭载全向移动平台与多轴伺服驱动系统，基于激光雷达、感知与定位、伺服控制等技术，可在垂直、水平、倾斜等多维度进行精密位移与姿态调节，实现精确安装与灵活作业。	装配式隔墙板安装机器人 ZIV2.0	深圳卓蚁科技有限公司	深圳C塔及相邻地块项目土建总承包工程项目、深圳鹏峰大厦项目、佛山宝华大厦项目
14	测量机器人	测量机器人可完成建筑工程室内空间或外墙的实测实量工作。机器人采用成像与图像处理、智能算法等技术，对墙面垂直度、墙面平整度、地板平整度、地板水平度、顶板水平度、房间方正度、开间、进深及净高等进行实时测量，支持数据实时分析、云端存储与多维度质量评估。	博匠测量机器人（室内测量）	深圳博匠机器人有限公司	深圳云启源境项目、福州望岳公馆项目
15			元宝实测实量机器人（室内和外墙测量）	元宇智数（深圳）科技有限公司	深圳安居颂龙苑项目、深圳招商雍云府项目、深圳山樾湾花园项目
16	施工安全与进度巡检无人机	施工安全与进度巡检无人机可完成施工现场安全隐患（部分或所有隐患）巡检和进度巡检。无人机通过搭载高分辨率摄像头，能够自动飞行、自动拍照录像与数据采集；采用相应巡检管理系统，基于人工智能、图像识别、地理信息系统、数字孪生及物联网等技术，具备智能识别分析、多源数据融合、实时监控与协同决策等功能，高效辅助安全隐患识别与进度跟踪，提升巡检效率。	无人机 AI 智慧巡检系统	中建三局集团（深圳）有限公司	深圳鹏宸云筑项目、深圳长流陂水厂改扩建项目、深圳清湖产业园二期项目
17			无人机智能建造全生命周期数字化监管系统	深圳市奇航疆域技术有限公司	深圳坪山沙湖应急隔离场所项目工程总承包（II标段）、深圳南方科技大学医学院项目施工总承包 I 标段、深圳工业软件园项目